

## Brushless Regler Roxxy BL-Control 808, Roxxy BL-Control 818

8621, 8622

**Allgemeines:** Die Regler Roxxy BL-Control 808 und Roxxy BL-Control 818 sind ultrakleine, mikroprozessor-gesteuerte Flugregler mit proportionaler Steuerung für Brushless Motoren für Slow und Park-Flyer. Besonders geeignet für die Motoren der Roxxy-Serie.

Technische Daten	Roxxy BL-Control 808	Roxxy BL-Control 818
Funktion:	Vorwärts, Stopp, Bremse	Vorwärts, Stopp, Bremse
Motorstrom:	8A	18A
Akkutyp (Zellenzahl):	NC / NiMH (6 – 10 Zellen) oder LiPo (2 – 3 Zellen)	NC / NiMH (6 – 10 Zellen) oder LiPo (2 – 3 Zellen)
BEC:	4 Servos (6 – 8 NC) 2 Servos (10 NC) 4 Servos (2 LiPo) 2 Servos (3 LiPo)	4 Servos (6 – 8 NC) 2 Servos (10 NC) 4 Servos (2 LiPo) 2 Servos (3 LiPo)
Abmessung:	21 x 16 x 7 mm	21 x 16 x 7 mm
Gewicht:	12 g	13 g

**Besonderheiten**

Bremse:	Programmierbare Bremse, ein- oder ausschaltbar
Motortyp:	Programmierbarer Motortyp, Innen- oder Außenläufer
TP:	Übertemperaturschutz, Reduzierung der Leistung über 100 ° C auf ca. 70 %
PCO:	Unterspannungsabschaltung, Jumperposition bestimmt das Unterspannungsabschaltverhalten: - NC : Abschaltung bei 5.2V - LIP: Abschaltung bei 5.5V (2 LiPo Zellen) bzw. bei 8,3 V (3 LiPo Zellen)
LED:	Anzeige des gewählten Motortyps: - LED leuchtet bedeutet Außenläufer - LED blitzt bedeutet Innenläufer
POR:	Anlaufschutz, verhindert ungewolltes Anlaufen des Motors
aps:	Automatische Programmierung
RX-Filter:	RX-Filter, schaltet den Regler bei fehlendem oder ungültigem Sendersignal ab
Kabel:	Hochwertige, flexible Silikonkabel
Taktfrequenz:	Hohe Taktfrequenz zum feinfühligem Steuern

**Anschluß, Programmierung und Inbetriebnahme**

- Wir empfehlen die Anschlußkabel mit unseren CT-2 Kontakten, No. 4077 zu versehen. Unbedingt auf richtige Polung achten!
- Die drei Motoranschlußkabel (schwarz, blau, rot) an die Kabel des Motors anschließen.
- Empfängerkabel mit dem Gaskanal des Empfängers verbinden.
- Den Fahrakutyp (LiPo oder NC / NiMH) mittels des Jumpers definieren.
- Programmierung der Stopp- und der Vollgasposition. Vor jedem Start werden Stopp- und Vollgasposition programmiert:
  - Gasknüppel in die gewünschte Stopposition bringen und Sender einschalten.
  - Fahrakku anschließen. Der Motor quittiert mit **2xBeep**.
  - Gasknüppel in die gewünschte Vollgasposition bringen. Der Motor quittiert mit **3xBeep**.
- Durch Bewegen des Gasknüppels aus der Stopposition heraus in Richtung Vollgas läuft der Motor an.

**Mögliche Fehlerursachen**

- Falls sich der Fahrtregler nicht wie oben beschrieben programmieren läßt, die Programmierung mit leicht geänderten Gasknüppelpositionen wiederholen und / oder Servoreverse im Sender für den Gaskanal betätigen.  
Für Experten: Die Stopposition muß zwischen 800 us und 1700 us liegen, die Vollgasposition muß um mindestens 350 us größer als die Stopposition sein.

**Introduction:** the Roxxy BL-Control 808 and Roxxy BL-Control 818 speed controllers are ultra-compact micro-processor controlled units for model aircraft, providing proportional control of brushless motors as used in slow-fly and park-fly models. They are ideal for the Roxxy series of electric motors.

Specification	Roxxy BL-Control 808	Roxxy BL-Control 818
Functions:	Forward, Stop, Brake	Forward, Stop, Brake
Motor current:	8 A	18 A
Battery type (cell count):	6 - 10 NC / NiMH or 2 - 3 Li-Po	6 - 10 NC / NiMH or 2 - 3 Li-Po
BEC:	4 servos (6 - 8 NC) 2 servos (10 NC) 4 servos (2 Li-Po) 2 servos (3 Li-Po)	4 servos (6 - 8 NC) 2 servos (10 NC) 4 servos (2 Li-Po) 2 servos (3 Li-Po)
Dimensions:	21 x 16 x 7 mm	21 x 16 x 7 mm
Weight:	12 g	13 g

**Special features**

Brake:	Programmable brake, can be switched on or off
Motor type:	Programmable motor type: internal rotor or outrunner
TP:	Excess temperature guard: reduces power to approx. 70% above 100°C
PCO:	Low voltage cut-off Jumper position determines low-voltage cut-off behaviour: - NC: cut-off at 5.2 V - Li-Po: cut-off at 5.5 V (2 Li-Po cells) or at 8.3 V (3 Li-Po cells)
LED:	Indicates selected motor type: - LED on means outrunner - LED flashing means internal rotor
POR:	Power-on protection, prevents motor starting accidentally
aps:	Automatic programming system
RX-filter:	RX filter, switches off the controller if the transmitter signal is absent or invalid
Cables:	High-quality, high-flex silicone cable
Pulse frequency:	High frequency for fine speed control

**Connections, programming, using the controller for the first time**

- We recommend that you fit our CT-2 contacts, No. 4077 to the connecting leads. It is essential to maintain correct polarity.
- Connect the three motor cables (black, blue, red) to the wires attached to the motor.
- Connect the receiver lead to the receiver throttle channel socket.
- Define the battery type (Li-Po or NC / NiMH) using the jumper (see below).
- Program the Stop and Full-Throttle positions. The stop and full-throttle positions are programmed before every flight:
  - Move the throttle stick to the desired stop position, and switch on the transmitter.
  - Connect the flight battery. The motor responds with **2 x beep**.
  - Move the throttle stick to the desired full-throttle position. The motor responds with **3 x beep**.
- If you now move the throttle stick from the stop position towards full-throttle, the motor will start running.

**Possible errors**

- If the speed controller does not respond to the programming procedure as described above, repeat the process with the throttle stick in slightly different positions. If this does not work, reverse the throttle channel at the transmitter.  
For experts: the stop position must be within the range 800 us to 1700 us; the full-throttle position must be at least 350 us greater than the stop position.
- If the motor spins in the wrong direction, swap over any two of the three motor connecting wires.

## Brushless Regler Roxxy BL-Control 808, Roxxy BL-Control 818

8621, 8622

2. Falls die Motordrehrichtung verkehrt ist, müssen zwei der drei Motoranschlußkabel vertauscht werden.

#### Anpassen des Fahrtreglers an den Motortyp und Aktivieren bzw. Deaktivieren der Bremse

Die Standardeinstellungen des Fahrtreglers sind BREMSE AUS und MOTORTYP AUSSENLÄUFER. Diese Einstellungen müssen in der Regel nur einmal an einen Antrieb bzw. an ein Modell angepaßt werden und bleiben im Fahrtregler gespeichert.

#### Aktivieren bzw. Deaktivieren der Bremse

1. Jumper abziehen.
2. Gasknüppel in die Stopposition bringen und Sender einschalten.
3. Fahrakku anschließen. Der Motor quittiert mit 1xBeep.
4. Gasknüppel innerhalb von 2,5 sec. in die Vollgasposition bringen. Der Motor quittiert mit 3xBeep.
5. In der Vollgasposition warten bis der Motor eine kontinuierliche Beep-Sequenz ausgibt und die LED erlischt.
6. Jumper wieder aufstecken.

Der zuletzt gewählte Zustand (BREMSE EIN oder AUS) wird mit jeder Programmierung „invertiert“ und bleibt im Fahrtregler gespeichert.

#### Anpassen des Fahrtreglers an den Motortyp

1. Jumper abziehen.
2. Gasknüppel in die Stopposition bringen und Sender einschalten.
3. Fahrakku anschließen. Der Motor quittiert mit 1xBeep. Warten, bis der Motor mit 2xBeep quittiert.
4. Gasknüppel innerhalb von 2,5 Sekunden in die Vollgasposition bringen. Der Motor quittiert mit 4xBeep.
5. Gasknüppel in die Stopposition bringen und warten bis der Motor eine kontinuierliche Beep- Sequenz ausgibt und die LED erlischt.
6. Jumper wieder aufstecken.

Der zuletzt gewählte Motortyp wird mit jeder Programmierung „invertiert“ und bleibt im Fahrtregler gespeichert und kann durch die LED überprüft werden.

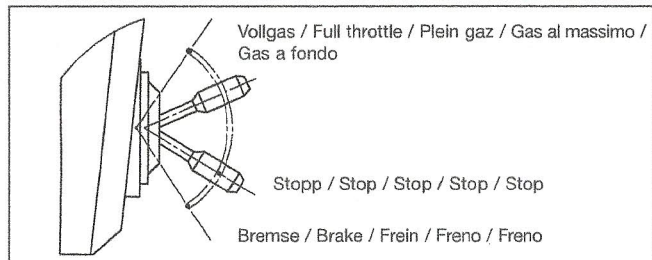
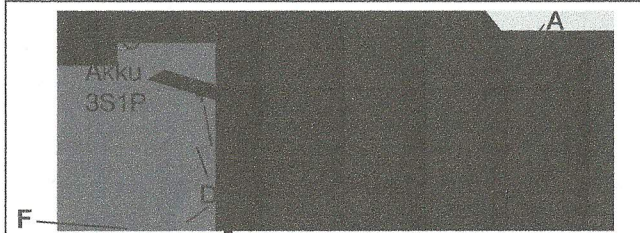
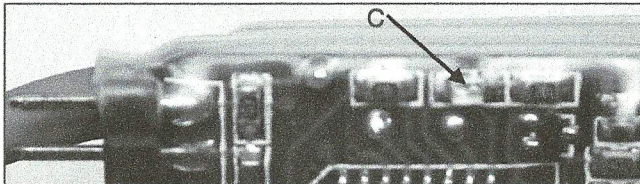
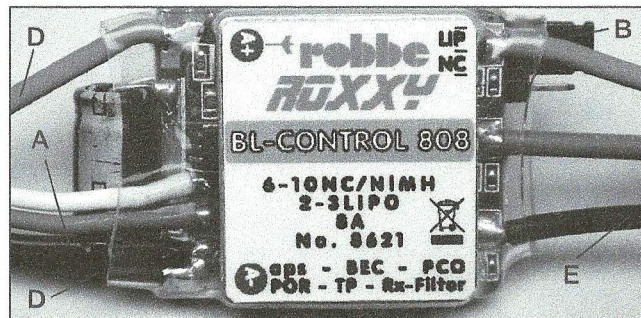
#### Sicherheitshinweise

- Beachten Sie die technischen Daten des Reglers.
- Polung aller Anschlusskabel beachten.
- Kurzschlüsse unbedingt vermeiden.
- Den Regler so einbauen bzw. verpacken, dass er nicht mit Fett, Öl oder Wasser in Berührung kommen kann.
- Für ausreichende Luftzirkulation sorgen.
- Bei Inbetriebnahme nie in den Drehkreis der Luftschraube geraten - Verletzungsgefahr.

Technische Änderungen vorbehalten

Bildlegende / Picture legend / Légende de l'illustration / Dettagli figura / Leyenda de fotos

- A: Empfängerkabel / Receiver connection / cordon du récepteur / Cavo ricevente / Cable receptor  
 B: Jumper / Jumper / Cavalier / Jumper / Jumper  
 C: Modus LED / mode LED / LED de mode / LED di controllo modalità / Modo LED  
 D: Akkuanschluss / Battery connection / raccordement de l'accu / Collegamento con la batteria / Conexión batería  
 E: Motoranschlusskabel / Motor cables / cordon de branchement du moteur / Cavi di collegamento con il motore / Cable conexión motor  
 F: Steckverbindung / Connectors / Connexion / Contatto / Conexión enchufe



#### Adjusting the speed controller to suit the motor type, activating / disabling the brake

The default settings for these speed controllers are BRAKE: OFF and MOTOR TYPE: OUTRUNNER. These settings usually only have to be set once for a particular model and a particular motor; the settings are stored permanently in the speed controller.

#### Activating / disabling the brake

1. Remove the jumper.
2. Move the throttle stick to the stop position, then switch on the transmitter.
3. Connect the flight battery: the motor responds with 1 x beep.
4. Within 2.5 seconds move the throttle stick to the full-throttle position: the motor responds with 3 x beep.
5. In the full-throttle position wait until the motor emits a continuous sequence of beeps, and the LED goes out.
6. Fit the jumper on the controller again.

The last selected state (BRAKE ON or BRAKE OFF) is "inverted" every time you carry out this programming sequence; the new setting is stored permanently in the speed controller.

#### Matching the speed controller to the motor type

1. Remove the jumper.
2. Move the throttle stick to the stop position, then switch on the transmitter.
3. Connect the flight battery: the motor responds with 1 x beep. Wait until the motor responds with 2xBeep.
4. Within 2.5 seconds move the throttle stick to the full-throttle position: the motor responds with 4 x beep.
5. Move the throttle stick to the stop position and wait until the motor emits a continuous sequence of beeps, and the LED goes out.
6. Fit the jumper on the controller again.

The last selected motor type is "inverted" every time you carry out this programming sequence; the new setting is stored permanently in the speed controller. You can check the setting with the LED.

#### Safety notes

- Keep within the limits stated in the speed controller's Specification.
- Take care to maintain correct polarity with all cable connections.
- Avoid short-circuits at all costs.
- Install the speed controller in such a way that it cannot come into contact with grease, oil or water.
- Ensure that adequate air circulates round the controller.
- When the system is connected to a battery, keep your fingers well clear of the rotational plane of the propeller - injury hazard.

We reserve the right to alter technical specifications.